# ラプラス変換の性質

Property of Laplace transform

## 4.1 ラプラス変換の性質

4.1.1 線形性

# 【線形性】

$$\mathcal{L}[ax(t) + by(t)] = a\mathcal{L}[x(t)] + b\mathcal{L}[y(t)]$$

$$a \ge b$$
は実定数

$$\mathcal{L}[ax(t) + by(t)] = \int_0^\infty (ax(t) + by(t))e^{-st}dt$$

$$= a\int_0^\infty x(t)e^{-st}dt + b\int_0^\infty y(t)e^{-st}dt$$

$$= a\mathcal{L}[x(t)] + b\mathcal{L}[y(t)]$$

#### 4.1 ラプラス変換の性質

4.1.2 時間軸推移

# 【時間軸推移】

$$\mathcal{L}[x(t-\tau)] = e^{-\tau s} \mathcal{L}[x(t)]$$

$$\mathcal{L}[x(t-\tau)] = \int_0^\infty x(t-\tau)e^{-st}dt = \int_\tau^\infty x(t-\tau)e^{-st}dt$$

$$(t^* = t - \tau)$$

$$= \int_0^\infty x(t^*)e^{-s(t^* + \tau)}dt^* = e^{-\tau s} \int_0^\infty x(t^*)e^{-st^*}dt^*$$

$$= e^{-\tau s} \mathcal{L}[x(t^*)] = e^{-\tau s} \mathcal{L}[x(t)]$$

#### 4.1 ラプラス変換の性質

4.1.3 s 領域推移

【s領域推移】

$$\mathcal{L}[e^{-at}x(t)] = X(s+a)$$

$$\mathcal{L}[e^{-at}x(t)] = \int_0^\infty e^{-at}x(t)e^{-st}dt = \int_0^\infty x(t)e^{-(s+a)t}dt$$
$$= X(s+a)$$

#### 4.1 ラプラス変換の性質

4.1.4 時間軸スケーリング

# 【時間軸スケーリング】

$$\mathcal{L}[x(at)] = \frac{1}{a}X\left(\frac{s}{a}\right)$$

$$\mathcal{L}[x(at)] = \int_0^\infty x(at)e^{-st} dt$$

$$(t^* = at)$$

$$= \int_0^\infty x(t^*)e^{-s\frac{t^*}{a}} d\frac{t^*}{a} = \frac{1}{a} \int_0^\infty x(t^*)e^{-\frac{s}{a}t^*} dt^*$$

$$= \frac{1}{a}X\left(\frac{s}{a}\right)$$

#### 4.1 ラプラス変換の性質

4.1.5 時間微分

【時間微分】

$$\mathcal{L}\left[\frac{\mathrm{d}x(t)}{\mathrm{d}t}\right] = sX(s) - x(0)$$

$$\mathcal{L}\left[\frac{\mathrm{d}x(t)}{\mathrm{d}t}\right] = [x(t)e^{-st}]_0^{\infty} - \int_0^{\infty} (-s)x(t)e^{-st}\mathrm{d}t$$
$$= sX(s) - x(0)$$

#### 4.1 ラプラス変換の性質

4.1.6 時間積分

# 【時間積分】

$$\mathcal{L}\left[\int_0^t x(\tau) d\tau\right] = \frac{1}{s} X(s)$$

$$X(s) = \int_0^\infty x(t)e^{-st} dt$$

$$= \left[x(t)\frac{e^{-st}}{-s}\right]_0^\infty - \int_0^\infty \left[\frac{dx(t)}{dt}\right]\frac{e^{-st}}{-s} dt$$

$$= \frac{x(0)}{s} + \frac{1}{s}\mathcal{L}\left[\frac{dx(t)}{dt}\right]$$

#### 4.1 ラプラス変換の性質

4.1.7 s領域での微分

【s領域での微分】

$$\mathcal{L}[-tx(t)] = \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}s}X(s)$$

$$X(s) = \int_0^\infty x(t)e^{-st}dt \quad \rightleftharpoons \frac{d}{ds}X(s) = \frac{d}{ds}\int_0^\infty x(t)e^{-st}dt$$

$$\rightleftharpoons \frac{d}{ds}X(s) = \int_0^\infty \frac{d}{ds}x(t)e^{-st}dt$$

$$\rightleftharpoons \frac{d}{ds}X(s) = \int_0^\infty -tx(t)e^{-st}dt$$

$$\rightleftharpoons \frac{d}{ds}X(s) = \mathcal{L}[-tx(t)]$$

#### 4.1 ラプラス変換の性質

4.1.8 たたみ込み積分

# 【たたみ込み積分】

$$\mathcal{L}\left[\int_0^\infty x(\tau)y(t-\tau)\mathrm{d}\tau\right] = \mathcal{L}[x(t)]\mathcal{L}[y(t)]$$

$$X(s) \equiv \int_0^\infty x(u)e^{-su} du \quad Y(s) \equiv \int_0^\infty y(v)e^{-sv} dv$$
$$X(s)Y(s) = \int_0^\infty \int_0^\infty x(u)y(v)e^{-s(u+v)} du dv$$

$$X(s)Y(s) = \int_0^\infty \left\{ \int_0^t x(\tau)y(t-\tau)d\tau \right\} e^{-st}dt$$

#### 4.2 ラプラス変換の性質

#### 4.1.9 最終値の定理

# 【最終値の定理 final value theorem】

$$\lim_{t\to\infty} x(t) = \lim_{s\to 0} sX(s)$$

時間信号x(t)の $t \to \infty$ における定常値が sX(s)の $s \to 0$ における関連していることを示す。

例) 
$$X(s) = \frac{1}{(s+1)(s+2)} = \frac{1}{s+1} - \frac{1}{s+2}$$
  
 $x(t) = e^{-t} - e^{-2t}$ 



$$\lim_{s \to 0} sX(s) = 0$$
$$\lim_{t \to \infty} x(t) = 0$$

- x(t)はt > 0で微分可能であり,  $\dot{x}(t)$ のラプラス変換が $s \to 0$ で存在しなければならない。
- sX(s)の分母の根の実部が負である場合に限られる.

例) 
$$X(s) = \frac{1}{(s-1)s} = \frac{1}{s-1} - \frac{1}{s}$$
  
 $x(t) = e^t - 1$ 



$$\lim_{s \to 0} sX(s) = -1$$

$$\lim_{t \to \infty} x(t) = \infty$$

#### 4.2 ラプラス変換の性質

#### 4.1.9 最終値の定理

【初期値の定理 initial value theorem】

$$x(0+) = \lim_{s \to \infty} sX(s)$$

- 最終値の定理と対を為す定理。
- $= x(t) \dot{z}(t)$ がともにラプラス変換可能でなければなり立たない.

例) 
$$x(t) = \cos \omega t$$

$$X(s) = \frac{s}{s^2 + \omega^2}$$
  $x(0+) = \lim_{s \to \infty} sX(s) = \lim_{s \to \infty} \frac{s}{s^2 + \omega^2} = 1$ 

ちなみに、この関数には最終値は無い.